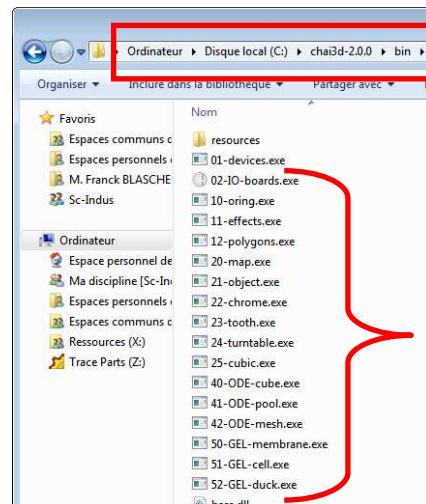


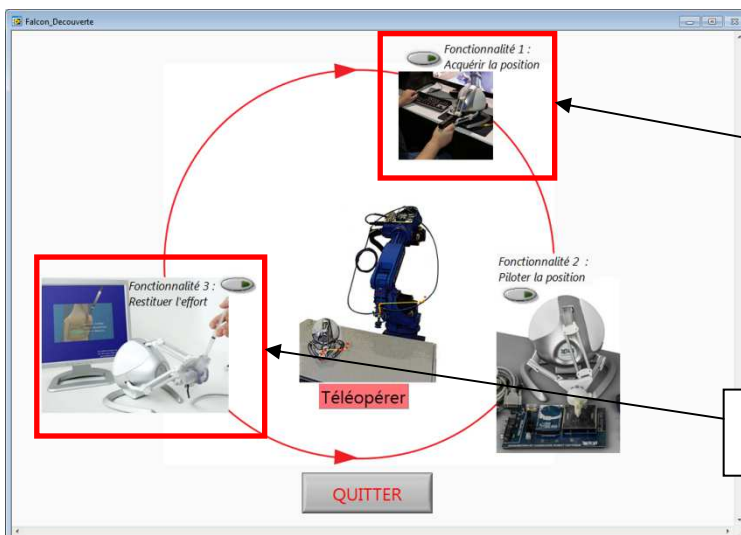
1. Brancher le robot haptique en **USB** sur le PC.



2. Tester quelques programmes de ce dossier :

3. Lancer l'application "**Falcon découverte**" du dossier suivant :

C:\Falcon\Documentations_pedagogique\Activités CPGE\Programmes\Falcon_Decouverte



Application permettant de visualiser la trajectoire de la manette

Application permettant d'utiliser le robot avec un retour d'effort