

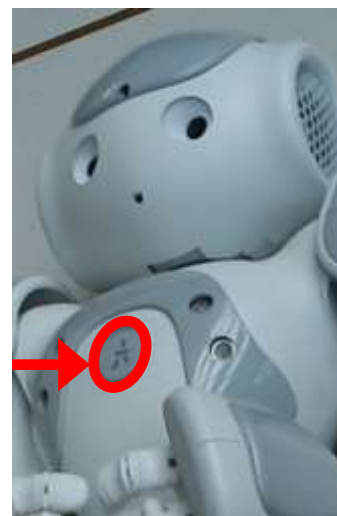
Demarrer NAO

Poser délicatement le robot éteint, sur la table de travail, en le positionnant assis

A noter :

Les articulations du robot sont réversibles, c'est-à-dire que vous pouvez les manipuler sans que les moteurs ne soient alimentés et contrôlés. Attention tout de même à le manipuler avec précaution, les réducteurs (engrenages en polymère) ou les coques pourraient être endommagés par un choc trop violent.

- N'appuyer pas sur le bouton du torse car il démarrerait le dernier programme par défaut enregistré.
- Brancher l'alimentation du robot à l'aide du chargeur prévu à cet effet
- Connecter le robot via le câble ethernet bleu (RJ45) en démontant délicatement le capot à l'arrière de sa tête. Poser le capot en sécurité dans la mallette du robot.



Démarrer le robot en appuyant 3s sur le bouton situé sur son torse. Le processus de démarrage doit se dérouler de la manière suivante :

- 3s : LED torse bleu clignotant
- 45s : bip
- 50s : Extinction de toutes les LED
- 1min 20s : LED torse violet fixe
- 1min 40s : 'Je suis prêt' (pas toujours le cas suivant le programme par défaut installé (Behavior)).

Il arrive parfois que le robot reste plus d'une minute à la première étape (LED du torse bleu clignotant ou LED du torse non active), dans ce cas, éteignez le en appuyant de nouveau sur son torse pendant environ 5s, puis renouveler l'opération de démarrage.

Éteindre NAO

Pour éteindre NAO, appuyer 5 secondes sur le bouton central (cf. FIGURE 3.1). Les leds s'éteignent et Nao dit « nocnoc » ! Si le robot est bloqué, pour l'éteindre, il faut appuyer 8 secondes sur le bouton central pour forcer l'arrêt.

Précautions

La connexion par câble Ethernet est simple et pratique, mais elle pose un problème de sécurité pour le robot. En effet, si le robot fait une chute et tombe sur l'arrière de la tête, le câble Ethernet risque de s'enfoncer et cela risque de l'endommager ! (Beaucoup de robots sont en réparation à cause de cela).

Nao a été conçu pour supporter une chute lorsqu'il est au sol, mais pas en hauteur (sur une table etc. . .) Enfin, il est indiqué dans la documentation que la batterie tient 4 heures, mais en réalité, celle-ci tient 30 minutes.