

5.3 Consignes de sécurité

Lors du fonctionnement du système se tenir à 80cm au minimum du système

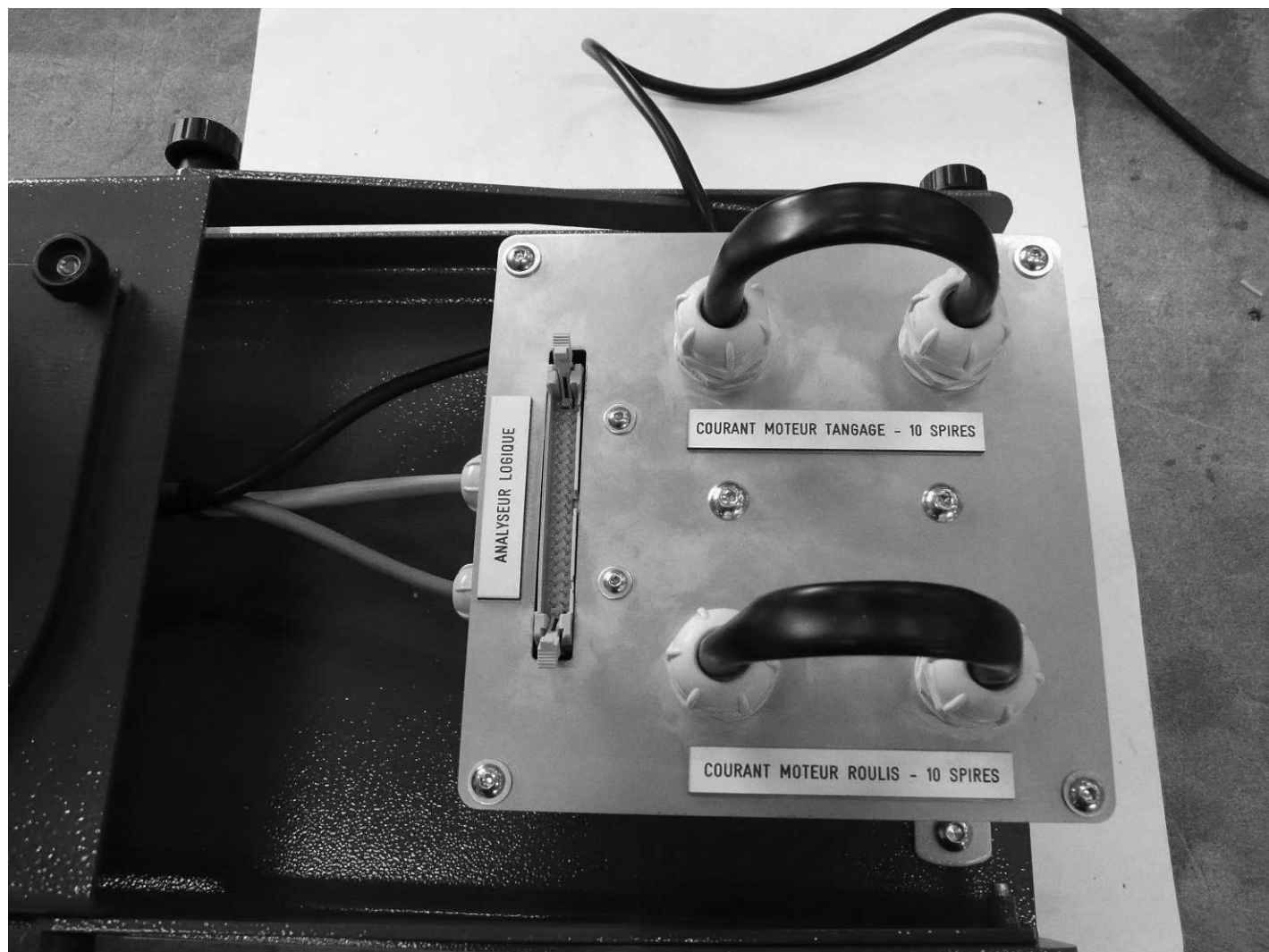
5.4 Mise en fonctionnement

Voir le document d'utilisation logicielle.

5.5 Mesure des courants moteurs tangage et roulis

Le boîtier de mesure donne accès aux courants moteurs de chacun des 2 axes de pilotage de la cheville :

- le moteur pour l'axe tangage ;
- le moteur pour l'axe roulis.

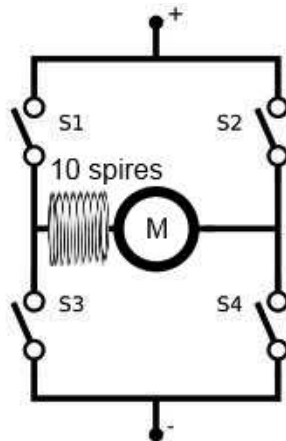


La mesure se fait par une pince ampèremétrique (réf. ERM AQ13) à clipser sur l'une ou l'autre des boucles disponibles sur le boîtier de mesure.



La boucle de mesure courant du moteur tangage, respectivement moteur roulis, est composée de 10 spires de fils : l'intensité lue par la pince ampèremétrique doit être divisée par 10 pour accéder à la l'intensité qui parcourt le moteur tangage, (roulis, respectivement).

La boucle de 10 spires est intercalée dans la branche d'alimentation du moteur tangage (roulis, respectivement) du pont en H :



Régler le calibre de la pince ampèremétrique sur 100mV/A et connecter la fiche BNC à un oscilloscope.

Avec le logiciel de pilotage de la cheville, lancer une séquence de pilotage.

Exemple d'oscillogramme d'intensité pour une consigne de tangage sinus de 30° :

