

# SCIE SAUTEUSE

**Problématique**

**Etablir le schéma cinématique minimum**

**Mise en situation**



Le plan d'ensemble représente une adaptation scie sauteuse à monter sur une perceuse.

Sur l'extrémité de l'arbre moteur 16 de la perceuse, on fixe l'entraîneur 15 qui transmet le mouvement de rotation de l'arbre moteur 16 au plateau 6.

Le mécanisme de transformation de mouvement continu du plateau 6 en mouvement de translation rectiligne alternatif de la scie 13 se fait par l'intermédiaire du doigt d'entraînement 7, du coulisseau 8 et de la tête de guide 9 en liaison encastrement avec le guide porte lame 11 par l'intermédiaire de la goupille 10.

Les coussinets 2 et 3 sont en liaison encastrement avec le carter 1. Le doigt d'entraînement 7 est en liaison encastrement avec le plateau 6.

16	1	Broche de perceuse
15	1	Entraîneur
14	1	Tampon
13	1	Lame de scie
12	2	Vis Hc 5-7 à cuvette
11	1	Guide porte-lame
10	1	Goupille Mécanindus
9	1	Tête de guide
8	1	Coulisseau
7	1	Doigt d'entraînement
6	1	Plateau
5	4	Vis CM 5-12
4	1	Couvercle
3	1	Coussinet
2	1	Coussinet à collerette
1	1	Carter
Rep	Nb	Désignation

**Questionnement**

**Q1** Identifier et colorier chaque classe d'équivalence cinématique (la perceuse -15 et 16- ne sera pas représentée).

**Q2** Etablir le graphe de liaison.

**Q3** Réaliser le schéma cinématique dans le plan ( $O, \vec{x}, \vec{y}$ )

**Q4** Réaliser le schéma cinématique 3D avec l'orientation ci-contre :

